

--	--	--	--	--	--	--	--

Name:

Aufgabe 1

- a) Gesucht ist für $a > 0$ das bestimmte Integral

$$I = \int_0^a f(x) dx \quad \text{wobei} \quad f(x) = 1 + \frac{x^2}{10}$$

Es soll mit der Unter- und Obersumme numerisch integriert werden mit äquidistanter Zerlegung des Intervalls $[0, a]$.

Wie gross muss $n \in \mathbb{N}$ sein, damit $O_n - U_n < \frac{a^2}{1000}$ erfüllt ist?

- b) Gegeben ist das charakteristische Polynom

$$p_A(\lambda) = -\lambda^3 + 2\lambda^2 - \lambda - 5$$

einer 3×3 - Matrix A . Wie gross sind die Determinante und die Spur von A ? Weiter ist bekannt, dass $\lambda_1 = \frac{1}{2}$ ein Eigenwert von A ist. Bestimmen Sie die restlichen Eigenwerte.

Aufgabe 2

Gegeben ist die Matrix

$$B = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 4 \\ 0 & 6 & b \\ 4 & 0 & 2 \end{pmatrix}$$

- Bestimmen Sie alle Eigenwerte von B .
- Bestimmen Sie - in Abhängigkeit des Parameters b - zu jedem Eigenwert die zugehörigen Eigenvektoren.
- Für welche Werte von b ist die Matrix B diagonalisierbar? (mit Begründung)

Aufgabe 3

Sei $V = \mathbb{P}_2$ der Vektorraum der Polynome vom Grad ≤ 2 definiert auf dem Intervall $[0, 1]$. Eine lineare Abbildung $\mathcal{F} : \mathbb{P}_2 \rightarrow \mathbb{P}_2$ ist mit

$$(\mathcal{F}(p)) := p(1-x) - x^2 \cdot p''(x)$$

definiert.

- Betrachten Sie die Monome als Basis und bestimmen Sie die Abbildungsmatrix F von \mathcal{F} bzgl. dieser Basis.
- Bestimmen Sie das Bild und den Kern von F und \mathcal{F} .
- Für welche $p(x) \in V$ gilt $\mathcal{F}(p) = c \cdot p$, mit $c = \text{konstant}$.

Aufgabe 4

Wir betrachten den Vektorraum $V = C[0, 2\pi]$ mit dem Skalarprodukt

$$(f, g) := \int_0^{2\pi} f(x)g(x) dx.$$

$U = \text{span}\{1, \sin(x), \sin(2x), \sin(3x)\}$ ist ein 4-dimensionaler Unterraum $U \subset V$.

- Ortho-normalisieren Sie die für U gewählte Basis.
- Projizieren Sie die Funktion $h(x) = x$ auf U .

Aufgabe 5

Bezüglich einer neuen Basis Σ_{neu} aufgespannt von $b_1 = \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \end{pmatrix}$ und $b_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ ist der linearen Abbildung $\mathcal{F} : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ die Abbildungsmatrix $F_{neu} = \begin{pmatrix} 1 & 3 \\ 2 & 4 \end{pmatrix}$ zugeordnet.

- Bestimmen Sie die Matrix T der Koordinatentransformation $\tau : \Sigma_{neu} \rightarrow \Sigma_e$ und ihre Inverse T^{-1} .
- Bestimmen Sie die Abbildungsmatrix F von \mathcal{F} bzgl. Σ_e .
- Ein Bildpunkt $\mathcal{F}(P)$ hat bzgl. Σ_{neu} die Koordinaten $\frac{1}{3}(16, 18)$. Bestimmen Sie die Koordinaten von P in der alten Basis Σ_e .
- Um wieviel werden die Eigenvektoren von \mathcal{F} bzgl. Σ_e gestreckt?

Aufgabe 6

- Gegeben ist $V = C^1[-2, 0]$. Seien $f(x) \in V$ und $g(x) \in V$ zwei Vektoren aus V .
Ist mit

$$(f, g) := \frac{1}{2} \int_{-2}^0 f'(x)g(x) dx + f(-1) \cdot g(0)$$

ein Skalarprodukt definiert? (mit Begründung)

- Welche der folgenden Mengen bilden ein Erzeugendensystem bzw. eine Basis des Vektorraums der Polynome vom Grad 2?

- $\{1, 2x^2, x^2 + 2\}$
- $\{4, 3x - 1, 2x^2 + 1, x^3 - 1\}$
- $\{2, x - 3, 2x^2 - 1, x^2 - 2x\}$
- $\{x - 1, x + 1, 2x^2\}$

(mit Begründung)

Lösung 1

a) $\Delta x = \frac{a}{n}$ mit $x_k = k \cdot \Delta x$, $k = 0, 1, 2, \dots, n$

$$O_n - U_n = \Delta x(f(b) - f(a)) \implies O_n - U_n = \frac{a}{n} \left(1 + \frac{a^2}{10} - 1\right) < \frac{a^2}{1000} \implies n > 100a$$

b) $\text{Spur}(A) = 2 = \sum_{k=1}^3 \lambda_k$ und $\det(A) = -5 = \prod_{k=1}^3 \lambda_k$

$$\lambda_1 = \frac{1}{2} : \lambda_2 + \lambda_3 = \frac{3}{2} \text{ und } \lambda_2 \cdot \lambda_3 = -10 \implies \lambda_2 = -\frac{5}{2} \text{ und } \lambda_3 = 4.$$

Lösung 2

a) $\lambda_1 = \lambda_2 = 6$ und $\lambda_3 = -2$

b) $E_{-2} = \text{span}\left\{\begin{pmatrix} -1 \\ -\frac{b}{8} \\ 1 \end{pmatrix}\right\}$, geom VF = alg VF = 1.

- $b \neq 0$: $E_6 = \text{span}\left\{\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}\right\}$, geom VF = 1 < alg VF = 2.

- $b = 0$: $E_6 = \text{span}\left\{\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}\right\}$, geom VF = alg VF = 2.

c) B ist diagonalisierbar genau dann, falls geom VF = alg VF für jeden EW, d.h. falls $b = 0$.

Lösung 3

Basis: $e_1 = 1$, $e_2 = x$ und $e_3 = x^2$

a) $\mathcal{F}(e_1) = 1 = e_1$, $\mathcal{F}(e_2) = 1 - x = e_1 - e_2$, $\mathcal{F}(e_3) = 1 - 2x - x^2 = e_1 - 2e_2 - e_3$

und damit $F = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & -1 & -2 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}$

b) $\text{Kern}(F) = 0$ und $\text{Bild}(F) = \mathbb{R}^3$, da F eine reguläre Matrix, d.h.

$\text{Kern}(\mathcal{F}) = \text{Nullpolynom}$ und $\text{Bild}(\mathcal{F}) = P_2 = \text{alle möglichen Polynome vom Grad } 2$.

c) EWP von F : $\lambda_1 = 1$ und $\lambda_{2,3} = -1$

$$v^{(1)} = \mu \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, v^{(2)} = \mu \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 0 \end{pmatrix},$$

also $p_1(x) = \mu$ mit $\mathcal{F}(p_1(x)) = 1 \cdot p_1(x)$ und $p_2(x) = \mu(1 - 2x)$ mit $\mathcal{F}(p_2(x)) = (-1) \cdot p_2(x)$

Lösung 4

a) Die gegebene Basis ist bereits orthogonal, cf. Serie 3, Aufgabe 5 b).

Normalisierung: $(\sin(kx), \sin(kx)) = \int_0^{2\pi} \sin^2(kx) dx = \pi$, cf. Serie 3, Aufgabe 5 b).

Ortho-Normalbasis: $e_0 = \frac{1}{\sqrt{2\pi}}$, $e_k = \frac{1}{\sqrt{\pi}} \sin(kx)$, $k = 1, 2, 3$

$$\text{b) } \mathcal{P}(h) = \sum_{k=0}^3 (h, e_k) e_k = c_0 e_0 + c_1 e_1 + c_2 e_2 + c_3 e_3$$

$$c_0 = (h, e_0) = \int_0^{2\pi} \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \cdot x dx = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} 2\pi^2 \text{ und } c_k = (h, e_k) = \int_0^{2\pi} \frac{1}{\sqrt{\pi}} \sin(kx) \cdot x dx = \left(-\frac{2\pi}{k}\right) \cdot \frac{1}{\sqrt{\pi}},$$
$$k = 1, 2, 3$$

und eingesetzt: $\mathcal{P}(h(x)) = \pi - \frac{2}{1} \sin(x) - \frac{2}{2} \sin(2x) - \frac{2}{3} \sin(3x)$

Matlab-File: NMMa3_131206.m

Lösung 5

$$\text{a) } T = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix} \text{ und } T^{-1} = \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}$$

$$\text{b) } F = T F_{neu} T^{-1} = \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 14 & 16 \\ 2 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\text{c) Koordinaten von } P \text{ bzgl. } \Sigma_{neu} : (F_{neu})^{-1} \begin{pmatrix} 16/3 \\ 18/3 \end{pmatrix} = \left(-\frac{1}{2}\right) \begin{pmatrix} 4 & -3 \\ -2 & 1 \end{pmatrix} \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 16 \\ 18 \end{pmatrix} = \frac{1}{3} \begin{pmatrix} -5 \\ 7 \end{pmatrix}$$

$$\text{und schliesslich: } x_{alt} = T x_{neu} = \begin{pmatrix} -1 \\ 4 \end{pmatrix}$$

d) EW von F in Σ_e bzw. EW von F_{neu} in Σ_{neu} . Da F und F_{neu} ähnliche Matrizen, sind ihre EW identisch:
 $\lambda_{1,2} = \frac{5}{2} \pm \frac{\sqrt{33}}{2}$

Lösung 6

a) nein, denn $(f, g) \neq (g, f)$, d.h. die Symmetrie ist verletzt.

b) (1): weder noch.

(2): ja, ist ein Erzeugendensystem von \mathbb{P}_2 aber keine Basis, denn $x^3 - 1$ ist überflüssig.

(3): ja, ist ein Erzeugendensystem von \mathbb{P}_2 , keine Basis, denn z.B. $x^2 - 2x$ ist überflüssig. Für eine Basis genügen die ersten drei oder erstes, zweites und viertes Element, (dann wäre das dritte überflüssig).

(4): ja, ist ein Erzeugendensystem *und* eine Basis, kein überzähliges Element.